

| detaillierter Studienablaufplan Mechatronik, Wahlpflichtprofil Makromechatronik (DPO 2013), Hilfsmittel zur Planung | | | | | | | | |
|---|---|-------------------|-------------------|-----------------|---|----|--------------------------------------|---|
| Modul-Nr./CN | Modulname Lehrveranstaltung (Abk. im Stundenplan) | 8. | 9. | Konto HISPOS | Hinweise zu Prüfungs-leistungen M...Modulnote PL...Prüfungsleistung | LP | Modul- verantwortlicher Dozent | Studentensets |
| | | Semester V/Ü/P | Semester V/Ü/P | | | | | |
| Methoden | | | | | | | | |
| MT-M04-G M1213-3M070 | Regelung und Steuerung Grundlagen Regelungstechnik 2 (Reg.Techn. II) | 4/2/0 2/1/0 | | 111400 | M = (PL1 + PL2) / 2 PL1 Klausur 120 min 111420 | 7 | Prof. Röbenack Röbenack | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-6-AMR, EuiDM-8-Mak |
| | Nichtlineare Regelungstechnik 1 (Nichtlin.RT 1) | 2/1/0 | | | PL2 Klausur 120 min 111410 | | Winkler | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak |
| MT-M04-V M1213-3M080 | Regelung und Steuerung Vertiefung 2 aus dem Angebot wählen | 2/0/0 | 2/1/0 | 111600 | M = (PL1 + PL2) / 2 | 7 | Prof. Röbenack | |
| | Optimale Steuerung kontinuierlicher Prozesse (Optim.Steu) | 2/0/0 | | | alle Klausuren 90 min, PL1 111610 PL2 111620 | | Bartholomäus | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak |
| | Robuste Regelung/ Regelung mit Unbestimmtheiten (Rob.Regel.) | 2/0/0 | | | | | Röbenack | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak |
| | Prozessidentifikation (Prozessident.) | 2/0/0 | | | für "überzählige" PL wird eine Bescheinigung mit Note ausgestellt | | | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8Mak |
| | Nichtlineare Regelungstechnik 2 (Nichtlin. RT 2) | | 2/1/0 | | | | | EuiDE-8-RT, EuiDM-8Mak EuiDE-9-RT, EuiDM-9-Mak |
| | Steuerung und Regelung flacher und verteiltparametrischer Systeme (Fla. + vert. Sys) | 2/0/0 | | | | | | EuiDM-8-Mak |
| | Analyse und Entwurf von Mehrgrößenregelungen (Anal. Ent. Mehrgr.) | | 2/1/0 | | | | | EuiDE-9-RT, EuiDM-9-Mak |
| MT-M04-V alt M1213-3M080 | Regelung und Steuerung Vertiefung 2 aus dem Angebot wählen | 2/0/0 | 2/1/0 | 111600 | M = (PL1 + PL2) / 2 | 7 | Prof. Röbenack | |
| | Optimale Steuerung kontinuierlicher Prozesse (Optim.Steu) | 2/0/0 | | | alle Klausuren 90 min, PL1 111610 PL2 111620 | | Bartholomäus | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak |
| entfällt im SoSe 2022 | Robuste Regelungen (Rob.Regel.) | 2/0/0 | | | | | | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak |
| entfällt endgültig | Steuerung örtlich verteilter Systeme (Steu.ö.vert.Sys) | 2/0/0 | | | für "überzählige" PL wird eine | | | 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDM-8-Mak |

| | | | | | | | | |
|--------------------|---|--------------|--------------|---------------|--|---|---|---|
| entfällt endgültig | Dynamische Systeme und Algorithmisches Differenzieren (Alg. Differenz.) | 2/0/0 | | | für überzogene PL und eine Bescheinigung mit Note ausgestellt | 7 | | EuiDI-6-AUT, EuiDE-8-AT, 02/MA-ET/AMR, EuiDE-8-RT, EuiDE-9-RT, EuiDM-9-Mak |
| | Prozessidentifikation (Prozessident.) | 2/0/0 | | | | | Röbenack | |
| | Nichtlineare Regelungstechnik 2 (Nichtlin. RT 2) | | 2/1/0 | | | | | |
| | Steuerung und Regelung flacher und verteiltparametrischer Systeme (Fla. + vert. Sys) | 2/0/0 | | | | | | EuiDM-8-Mak |
| | Analyse und Entwurf von Mehrgrößenregelungen (Anal. Ent. Mehrgr.) | | 2/1/0 | | | | | EuiDE-9-RT, EuiDM-9-Mak |
| MT-M05-G | Elektrische Antriebstechnik Grundlagen | 4/2/0 | | 113000 | M = (4 · PL1 + 3 · PL2) / 7 | | Dr. Geitner (Nachfolge PD V. Müller) | |
| M1202-3M090 | Elektrische Antriebe (Elektr. Antr.) | 2/1/0 | | | PL1 Klausur 120 min 113010 neu 113011 | | Geitner ab SoSe 2020: Hofmann | EuiDE-6-EET, EuiDR-8-Enf, EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak, |
| | Leistungselektronik 2 (Leistungselekt. 2) | 2/1/0 | | | PL2 Klausur 120 min 113020 neu 113021 | 7 | Bernet | 02/MA-ET/EET, EuiDE-8-LeA, EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak, EuiDR-8-Sol, EuiDR-8-WiW, Wiwi, WW |
| MT-M05-V | Elektrische Antriebstechnik Vertiefung | | 2/1/2 | 113200 | M = (4 · PL1 + 3 · PL2) / 7 | | Dr. Geitner (Nachfolge PD V. Müller) | |
| M1202-3M100 | Elektrische Maschinen (EM I) | | 2/1/0 | | PL1 Klausur 90 min 113210 | 7 | Hofmann, Hildebrand | 02/MA-ET/EET, EuiDE-6-EET, EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Mak |
| | Praktikum Elektrische Antriebstechnik (Prkt. el. Antriebst.) | | 0/0/2 | | PL 2 Laborpraktikum 113220 | | Geitner Hildebrand | |
| MT-M20 | Internationale Studien in der Mechatronik - Methoden | | 5/1/0 | 113400 | Anerkennung aus dem Ausland | | Studiendekan | |
| M1200-3M150 | | | | | | 7 | | |

| Anwendungen | | | | | | | | |
|------------------------|---|--------------|--------------|---------------|---|----------|----------------------------|----------------------------|
| MT-A01-G | Kraftfahrzeugtechnik Grundlagen | 2/0/1 | 2/1/0 | 120200 | M = (PL1 + PL2) / 2 gemäß § 11 Absatz 1 Satz 5 PO: M = (45 · PL1 + 45 · PL2 + 10 · PL3) / 100 | 7 | Prof. Prokop | |
| M1200-3A010 | Komponenten und Subsysteme im Fahrzeug (Kfz I-K+Subs.Kfz) | | 2/1/0 | | PL1 Klausur 90 120 min 120210 | | Verkehr | EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Mak |
| | Kraftfahrzeugtechnik 2 - Gesamtfahrzeugfunktionen (Kfz II/Ges.fzg.f.) | 2/0/0 | | | PL2 Klausur 2-90-120 min 120220 | | Verkehr | EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak |
| | Laborpraktikum Kraftfahrzeugtechnik (Einf.Lprak.Kfz/VM) | 0/0/1 | | | PL3 unbenotet 120240 | Verkehr | EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak | |
| MT-A01-G alt | Kraftfahrzeugtechnik Grundlagen | 2/0/1 | 2/1/0 | | M = (PL1 + PL2) / 2 | 7 | | |
| M1200-3A010 | Komponenten und Subsysteme im Fahrzeug (Kfz I-K+Subs.Kfz) | | 2/1/0 | | PL1 Klausur 90 min 120210 | | | |
| | Gesamtfahrzeugfunktionen (Kfz II/Ges.fzg.f.) | 2/0/0 | | | PL2 Klausur 2 90 min 120220 | | | |
| | Laborpraktikum für Mechatroniker (Einf.Lprak.Kfz/VM) | 0/0/1 | | | PL3 unbenotet 120240 | | | |
| MT-A01-V | Kraftfahrzeugtechnik Vertiefung | 4/0/0 | 2/1/0 | 120400 | M = (PL1 + PL2 + PL3)/3 | 7 | Prof. Prokop | |
| M1200-3A020 | Kraftfahrzeugtechnik 3 - Entwicklung, Auslegung und Absicherung (Kfz III- funk. Ausl. Kfz) | 2/0/0 | | | PL1 Klausur 90 min 120410 | | Verkehr | EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak |
| | Ausgewählte Kapitel der Kraftfahrzeugtechnik (Ausg. Kap. Kfz-Techn.) | 2/0/0 | | | PL2 Klausur 90 min 120420 | | Verkehr | EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Mak |
| | Entwurf mechatronischer Systeme (Entw. Mech. Sys.) | | 2/1/0 | | PL3 Klausur 90 120 min 120440 | Verkehr | EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak | |
| MT-A01-V alt | Kraftfahrzeugtechnik Vertiefung | | 6/0/0 | | M = (PL1 + PL2 + PL3)/3 | 7 | | |
| M1200-3A020 | Funktionale Auslegung von Kraftfahrzeugen (Kfz III- funk. Ausl. Kfz) | | 2/0/0 | | PL1 Klausur 90 min 120410 | | | |
| | Ausgewählte Kapitel der Kraftfahrzeugtechnik für Mechatroniker (Ausgew.K.Kfz/MT) | | 2/0/0 | | PL2 Klausur 90 min 120420 | | | |
| | Entwurf mechatronischer Systeme (Entw. Mech. Sys.) | | 2/0/0 | | PL3 Klausur 90 min 120430 | | | |

| | | | | | | | | |
|---|---|-------------------|--------------------------------|---------------|---|---|-----------------------------|------------------------------|
| MT-A02-G | Schienefahrzeugtechnik Grundlagen | 4/0/0 | | 120600 | M = PL | | Prof. Löffler | |
| M1200-3A030 | Bremstechnik/ Bremsbetrieb (Bremsen/Sfzg.) | 2/0/0 | | | PL1 Klausur 90 min 120610 | 7 | Verkehr, Dr. Kache | EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak |
| | Bahnsicherungssysteme (Bahnsich.syst.) | 2/0/0 | | | | | Verkehr, Prof. Trinckauf | EuiDM-8-FZ, EuiDM-8-Mak |
| MT-A02-V | Schienefahrzeugtechnik Vertiefung | | 3/1/0 | 120800 | M = PL | | Prof. Löffler | |
| M1200-3A040 | Elektrische Bahnen (Elektr. Bahnen) | | 2/0/0 | | PL1 Klausur 90 min 120810 | 7 | Verkehr, Prof. Stefan | EuiDM-9-FZ |
| | Mehrkörpersimulation (MKS Fahrzeugt.) | | 1/1/0 | | | | MW; Prof. Beitelschmidt | EuiDM-9-FZ, EuiDM-9-Mak |
| MT-A04-G | Bewegungssteuerung Grundlagen | 4/2/0 | | 121400 | M = PL | | Dr. Müller | |
| alt M1202-3A070 kein Angebot im SoSe 2020, Verlegung ins WS 20/21 | Automatisierte Antriebe (Automat. Antr.) | 2/1/0 entfällt | 2/1/0 geplant ab WS20/21 | | PL1 Klausur 150min 121410 | 7 | MüllerHofmann | EuiDE-8-LeA,, EuiDM-8-Mak |
| | Ditale Antriebsregelung (Dig.Antr.reg) voraussichtlich neue LV ab WS20/21 geplant | 2/1/0 entfällt | 2/1/0 geplant ab WS20/21 | | | | MüllerHofmann | EuiDE-8-LeA,, EuiDM-8-Mak |
| MT-A04-G | Mechatronische Antriebssysteme Grundlagen | | 4/2/0 | | M = PL | | Dr. Müller | |
| M1202-3A070 | Automatisierte Antriebe (Automat. Antr.) | | 2/1/0 | | PL1 mündliche Einzelprüfung 40 min 121510 | 7 | Hofmann | EuiDE-9-LeA, EuiDM-9-Mak |
| | Wahl 1 aus 2: | | | | | | Hofmann | EuiDE-9-LeA, EuiDM-9-Mak |
| | Elektromaschinendynamik (EMD) | | 2/1/0 | | | | Hofmann | EuiDM-8-Mak EuiDE-8-LeA |
| | Direktantriebe und Magnetlagertechnik (Direktantriebe) | 2/1/0 | | | | | | |
| MT-A04-V | Bewegungssteuerung Vertiefung | | 2/1/2 | 121600 | M = (4 · PL1 + 3 · PL2) / 7 | | Dr. Müller | |
| M1202-3A080 | Entwurf von Antriebssystemen (Entwurf von Antr.) | | 2/1/0 | | PL1 Klausur 90 min 121610 | 7 | Müller | EuiDM-9-Mak |
| | Komplexpraktikum Bewegungssteuerung (Komplexprkt. Beweg.steu.) | | 0/0/2 | | PL2 Laborpraktikum 121620 | | Müller | EuiDM-9-Mak |
| MT-A04-V | Mechatronische Antriebssysteme Vertiefung | | 2/1/2 | 121600 | M = (4 · PL1 + 3 · PL2) / 7 | | Dr. Müller | |
| M1202-3A080 | Entwurf von Antriebssystemen (Entwurf von Antr.) | | 2/1/0 | | PL1 Klausur 90 min 121610 neu 121710 | 7 | Müller | EuiDE-9-LeA, EuiDM-9-Mak |
| | Praktikum Mechatronische Antriebssysteme (Mech.Antriebssys.) | | 0/0/2 | | PL2 Laborpraktikum 121620 neu 121720 | | Müller | EuiDM-9-Mak |

| | | | | | | | | |
|-----------------|--|--------------|--------------|---------------|------------------------------------|----------|-------------------------|--------------------|
| MT-A16 | Mechatronische Antriebssysteme | | 4/1/1 | | M=PL | | Prof. Hofmann | |
| neu ab SS 2019 | Elektromaschinendynamik | | 2/1/0 | | PL mündliche Einzelprüfung 40 min | | | |
| im SoSe2020 | Direktantriebe und Magnetlagertechnik | 2/1/1 | | | | | | |
| MT-A05-G | Luft- und Raumfahrttechnik Grundlagen | 3/3/0 | | 121800 | M = (2 · PL1 + PL2) / 3 | | Prof. Markmiller | |
| M1200-3A090 | Konstruktion von Luft- und Raumfahrzeugen aus Verbundwerkstoffen + Entwurfsprojekt (Kon.LRFZ Verb.WS) | 2/2/0 | | | PL1 Klausur 120 min 121810 | 7 | Markmiller | EuiDM-8-Mak |
| | Bahn- und Lageregelungssysteme für Raumfahrzeuge (BahnLageReg) | 1/1/0 | | | PL2 Klausur 90 min 121830 | | Eul, Dyblenko | EuiDM-8-Mak, MW |
| MT-A05-G | Luft- und Raumfahrttechnik Grundlagen | 3/3/0 | | 121800 | M = (2 · PL1 + PL2) / 3 | | Prof. Wolf | |
| alt | Faserverbundkonstruktion von Luft- und Raumfahrzeugen (LR-Str.Faserv.WS) | 2/2/0 | | | PL1 Klausur 120 min 121810 | 7 | MW, Wolf | EuiDM-8-Mak |
| M1200-3A090 | Lageregelungssysteme für Raumfahrzeuge (Lagereg. f. Raumf.) | 1/1/0 | | | PL2 Klausur 120 min 121820 | | Eul, Dyblenko | EuiDM-8-Mak, |
| MT-A05-V | Luft- und Raumfahrttechnik Vertiefung | | 4/1/0 | 122000 | M = (2 · PL1 + 3 · PL2) / 5 | | Prof. Markmiller | |
| M1200-3A100 | Luftfahrzeugtechnik (LFZ-Technik) | | 2/0/0 | | PL1 Klausur 1 90 min 122010 | 7 | MW, Markmiller | EuiDM-9-Mak |
| | Energiesysteme für Raumfahrzeuge (Energieanl. RFZ) | | 2/1/0 | | PL2 Klausur 2 90 min 122020 | | MW, Schmiel | EuiDM-9-Mak |
| MT-A20 | Internationale Studien in der Mechatronik - Anwendungen | | 5/1/0 | 125600 | Anerkennung aus dem Ausland | 7 | Studiendekan | |
| M1200-3A260 | | | | | | | | |